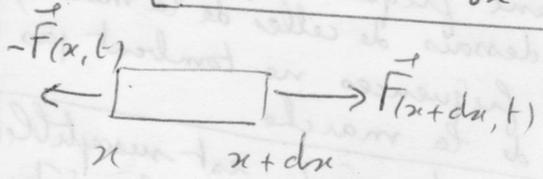


10) $F = ES \frac{\Delta L}{L} \Rightarrow E \sim \frac{F}{S} \sim \text{pression}$
 où E en Pa

11) L'abscisse $x + dx$ se déplace de $X(x+dx)$
 L'abscisse x se déplace de $X(x)$
 L'allongement relatif de $(x; x+dx)$
 est donc $\frac{X(x+dx) - X(x)}{dx} = \frac{\partial X}{\partial x}$

Alors $\vec{F}(x, t) = ES \frac{\partial X}{\partial x} \vec{u}_x$



PFD à cette tranche :

$\rho S dx \frac{\partial^2 X}{\partial t^2} = ES \left(\frac{\partial X}{\partial x} \right)_{x+dx} - ES \left(\frac{\partial X}{\partial x} \right)_x$

$\Rightarrow \rho dx \frac{\partial^2 X}{\partial t^2} = E \frac{\partial^2 X}{\partial x^2} dx$

$\Rightarrow \frac{\partial^2 X}{\partial x^2} - \frac{\rho}{E} \frac{\partial^2 X}{\partial t^2} = 0$

12) PFD à $(x; x+dx)$ de la corde.

$\mu dl \frac{\partial^2 y}{\partial t^2} \vec{u}_y = \vec{T}(x+dx, t) - \vec{T}(x, t)$
 (déplacement horiz) (poids néglige)

Proj sur \vec{u}_x : $0 = d(T \cos \alpha)$ (a)

Proj sur \vec{u}_y : $\mu dl \frac{\partial^2 y}{\partial t^2} = d(T \sin \alpha)$ (b)

a) $\Rightarrow T \cos \alpha = ct_1$
 avec $\alpha \ll 1$ $\cos \alpha \approx 1 \Rightarrow \boxed{T = ct_1 = T_0}$

3) (b) avec $dl = \sqrt{dx^2 + dy^2} \approx dx$
 car $dy \ll dx$

$\mu dx \frac{\partial^2 y}{\partial t^2} = T_0 d \sin \alpha \approx T_0 d(\tan \alpha)$
 $= T_0 d \left(\frac{\partial y}{\partial x} \right) = T_0 \frac{\partial^2 y}{\partial x^2} dx$

$\Rightarrow \frac{\partial^2 y}{\partial t^2} = \frac{T_0}{\mu} \frac{\partial^2 y}{\partial x^2} = c^2 \frac{\partial^2 y}{\partial x^2}$

14) Injectons $f(x)g(t)$ ds l'équation
 $\rightarrow \rho S f(x) \ddot{g} + IE f''(x) g(t) = 0$

La solution proposée est de type stationnaire
 puisque l'espace et temps sont découplés
 les ondes stationnaires apparaissent
 si le milieu est limité (conditions
 limites à observer)

15) Divisons par fg :

$\rho S \frac{\ddot{g}(t)}{g(t)} = -IE \frac{f''(x)}{f(x)} = ct_1$
 ne dépend que de t ne dépend que de x

$\Rightarrow \rho S \ddot{g}(t) - ct_1 g(t) = 0$ (a)

$f''(x) + \frac{ct_1}{IE} f(x) = 0$ (b)

$g(t)$ ne peut être une solution exponentielle
 divergente donc $ct_1 < 0$ et g vérifie
 l'équation d'un oscillateur harmonique

$\ddot{g} + \omega^2 g = 0$ ($\frac{ct_1}{\rho S} = -\omega^2$)

La solution d'une équ. diff. du 2nd ordre
 entraîne 2 constantes.
 Celle d'une équ. diff. du 4th ordre entraîne
 4 constantes.

Quand on fait le produit fg , on peut
 factoriser ensemble 2 de ces constantes
 cela fait donc 5 constantes au total
 par $y = fg$

$(A \cos \omega t + B \sin \omega t)(A' \cos \beta x + B' \sin \beta x + C \cosh \beta x + D \sinh \beta x)$
 peut s'écrire $(\cos \omega t + B' \sin \omega t)(A'' \cos \beta x + B' \sin \beta x + C' \cosh \beta x + D' \sinh \beta x)$

16) Injectons la solution proposée ds (b) :
 $+A\beta^4 \cos \beta x + B\beta^4 \sin \beta x + C\beta^4 \cosh \beta x + D\beta^4 \sinh \beta x$
 $+ \frac{\omega^2 \rho S}{IE} (A \cos \beta x + B \sin \beta x + C \cosh \beta x + D \sinh \beta x) = 0$

soit $\beta^4 f(x) - \frac{\omega^2 \rho S}{IE} f(x) = 0$

Il faut que $\beta^4 = \frac{\omega^2 \rho S}{IE}$ soit $\boxed{\beta = \sqrt{\omega} \left(\frac{\rho S}{IE} \right)^{1/4}}$

17) C.L. $y = 0 \Rightarrow f(x=0) = 0 \Rightarrow \boxed{A + C = 0}$

$y = 0 \Rightarrow f(x=L) = 0 \Rightarrow \boxed{A \cos \beta L + B \sin \beta L - A \cosh \beta L + D \sinh \beta L = 0}$

$\frac{\partial y}{\partial x} = 0 \Rightarrow f'(x=0) = 0 \Rightarrow \boxed{-A\beta^2 - A\beta^2 = 0 \Rightarrow A = 0}$

$$\frac{\partial y}{\partial x} = 0 \Rightarrow -B\beta \sin \beta L + D\beta \operatorname{sh} \beta L = 0$$

$$x=L \text{ soit } -B \sin \beta L + D \operatorname{sh} \beta L = 0$$

Les 4 relations combinées mènent à :

$$\begin{cases} B \sin \beta L = D \operatorname{sh} \beta L \\ B \sin \beta L = -D \operatorname{sh} \beta L \end{cases}$$

On ne peut pas avoir $B = D = 0$
 On n'a pas $\operatorname{sh} \beta L = 0$ car $\beta = 0$ donne $\omega = 0$
 Il ne reste que la solution $\begin{cases} D = 0 \\ \sin \beta L = 0 \end{cases}$

$$\sin \beta L = 0 \Rightarrow \beta L = n\pi \quad n \text{ entier}$$

$$\text{d'où } \sqrt{\omega_n} = n \frac{\pi \sqrt{IE}}{L \sqrt{PS}}$$

$$\text{ou } \omega_n = n^2 \frac{\pi^2 \sqrt{IE}}{L^2 \sqrt{PS}}$$

18) L'étude théorique porte uniquement sur $y(x,t)$ c-à-d les vibrations transverses en fonction de l'abscisse longitudinale du pont. Aucune étude théorique en ce qui concerne ces vibrations en fonction de l'abscisse transverse du pont.

Donc les modes de la figure 6 correspondant à l'étude théorique précédente sont a, c, e, f

Node a : fondamental (1 seul max)
 $\frac{1}{2}$ période spatiale
 $n=1$

Node c : harmonique $n=2$ (1 période spatiale)

Node e : harmonique $n=3$ ($1 + \frac{1}{2}$ période)

Node f : harmonique $n=4$ (2 périodes)

9) On a vu que la marche correspond à une fréquence de 2 Hz (fondamental) puis avec des harmoniques 4, 6, 8, 10, 12 Hz

$$\text{calcul de } I = \frac{bh^3}{12} = \frac{4 \times 1,07^3}{12} = 0,41 \text{ m}^3$$

$$\text{leuil de } \frac{IE}{PS} = \frac{0,41 \times 69 \cdot 10^9}{2700 \times 1,07 \times 4} = 2,4 \cdot 10^6 \text{ SI}$$

$$\sqrt{\frac{IE}{PS}} = 1,6 \cdot 10^3 \text{ SI}$$

$$\pi^2 \sqrt{\frac{IE}{PS}} = 1,5 \cdot 10^4 \text{ SI}$$

L	$L_1 = 70 \text{ m}$	$L_2 = 144 \text{ m}$	$L_3 = 108 \text{ m}$
$f_1 = \frac{\omega}{2\pi}$	0,5 Hz	0,11 Hz	0,2 Hz
$f_2 = 4f_1$	2 Hz	0,5 Hz	0,8 Hz
$f_3 = 9f_1$	4,5 Hz	1 Hz	1,9 Hz
$f_4 = 16f_1$	8 Hz	1,8 Hz	3,4 Hz

On constate que l'harmonique 2 (mode c) correspond à la fréquence fondamentale de la marche pour $L_1 = 70 \text{ m}$.
 De m^e L_1 possède une harmonique (8 Hz) de la marche.
 Pour L_2 : aucune fréquence (elles sont trop basses, en-dessous de celles de la marche).
 Pour L_3 : les fréquences ne tombent pas sur celles de la marche.

Donc seule la travée L_1 est susceptible d'entrer en résonance avec les piétons.

Vibrations latérales ? En adaptant le m^e modèle à l'abscisse latérale alors il faut modifier :

$$I' = \frac{1}{12} h^3 L \quad \text{et} \quad S = hL$$

L	$L_1 = 70 \text{ m}$	$L_2 = 144$	$L_3 = 108 \text{ m}$
I'	7,1	14,7	11
S	74,9	154	115
f_1	0,5	0,1	0,2
$f_2 = 4f_1$	2	0,5	0,8
$f_3 = 9f_1$	4,5	1	1,9

On remarque là aussi que la travée L_1 a comme harmonique $n=2$ (mode c) la fréquence fondamentale de la marche.
 Pas de remarques particulières pour les autres travées.

On verra donc des excitations résonantes latérales sur la travée L_1 .

Flexion dans un solide

1) a) Pour une corde souple, $\frac{\partial^2 z}{\partial x^2} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 z}{\partial t^2} = 0$ avec $c = \sqrt{\frac{T}{\mu}}$ \leftarrow tension
 μ \leftarrow masse linéique

0,5 c'est l'équation de D'Alembert.

0,5 Solution: $z = f(x-ct) + g(x+ct)$

1) c) $\frac{\partial^2 z}{\partial x^2} \sim \frac{L}{L^2}$ et $\delta^2 \frac{\partial^2 z}{\partial t^2} \sim \delta^2 \frac{L}{t^2}$ d'où $\frac{L}{L^2} \sim \delta^2 \frac{L}{t^2}$ soit $\left[\delta \sim \frac{t}{L} \right]$ δ est en $\frac{s}{m}$

1) d) Pour se propager, il faut $\text{Reel } k \neq 0$; pour aller vers $x \uparrow$ il faut $\text{Reel } k > 0$

1) e) Injectons z dans (III-1): $(-jk)^4 + \delta^2 (j\omega)^2 = 0$ d'où $k^4 = \delta^2 \omega^2$

d'où $k^2 = \delta \omega$ soit $k = \sqrt{\delta \omega}$

1,5 Ainsi $v_p = \frac{\omega}{k} = \sqrt{\frac{\omega}{\delta}}$ v_p dépend de ω : le milieu est donc dispersif.

1) f) La barre est limitée et fixée aux 2 extrémités. Il y a donc réflexion et superposition de 2 ondes progressives en sens inverse ce qui donne lieu à une onde stationnaire.

2) a) Pour qu'une onde progressive puisse se propager le long d'un anneau il faut retrouver la même valeur de z et même variation (ou tangente) au bout d'un tour de longueur L soit $L = n\lambda$ avec $n \in \mathbb{N}$



$z(0, t) = z(L, t)$

$\frac{dz}{ds}(0, t) = \frac{dz}{ds}(L, t)$

0,5 Si il s'agissait d'une onde stationnaire il faudrait $L = n \frac{\lambda}{2}$ $n \in \mathbb{N}$

2) b) $\lambda = \frac{c}{f}$ $\left\{ \Rightarrow f = \frac{n c}{L} \Rightarrow \omega = \frac{2\pi n c}{L} \Rightarrow k = \frac{\omega}{c} = \frac{2\pi n}{L} \right.$

ω et k sont quantifiés

0,5 rappel $c = \sqrt{\frac{\omega}{\delta}} \rightarrow \omega = \frac{2\pi n}{L} \sqrt{\frac{\omega}{\delta}} \rightarrow \omega = \frac{4\pi^2 n^2}{\delta L^2}$

Sujet 3 Mines-Paris 18

12) $\begin{cases} \text{div } \vec{E} = 0 & (\text{plasma globalement neutre } \rho = 0) \\ \text{div } \vec{B} = 0 \\ \text{rot } \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \\ \text{rot } \vec{B} = \mu_0 \vec{j} + \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \end{cases}$

PFD à l'électron soumis à force électrique, force magnétique négligée car v non relativiste (et poids négligé)

$$m \vec{v} = -e \vec{E}$$

en régime permanent sinusoïdal : $\vec{v} = i\omega \vec{v} \Rightarrow i m \omega \vec{v} = -e \vec{E} \Rightarrow \vec{v} = -\frac{e}{i m \omega} \vec{E}$

Densité de courant (en négligeant le mouvement des cations quasi-inertes)

$$\vec{j} = n(-e)\vec{v} = \frac{n e^2}{i m \omega} \vec{E} \Rightarrow \boxed{\underline{\chi} = \frac{n e^2}{i m \omega}}$$

Loi d'Ohm $\vec{j} = \underline{\chi} \vec{E}$

Equation de propagation : $\text{rot}(\text{rot } \vec{E}) = \text{grad div } \vec{E} - \Delta \vec{E}$
 $\text{rot}(-\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}) = 0 - \Delta \vec{E}$

$$-\frac{\partial}{\partial t} (\mu_0 \vec{j} + \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}) = -\Delta \vec{E} \rightarrow \boxed{\Delta \vec{E} - \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial t^2} = \mu_0 \frac{\partial \vec{j}}{\partial t} = \mu_0 \underline{\chi} \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}}$$

Relation de dispersion on injecte $\vec{E} = \vec{E}_0 e^{i(\omega t - \vec{k} \cdot \vec{r})} \rightarrow -k^2 \vec{E} - \mu_0 \epsilon_0 (-\omega)^2 \vec{E} = \mu_0 \underline{\chi} i \omega \vec{E}$

d'où $\boxed{k^2 = \frac{\omega^2}{c^2} - i \mu_0 \underline{\chi} \omega = \frac{\omega^2}{c^2} - \frac{\mu_0 n e^2}{m} = \frac{\omega^2 - \omega_p^2}{c^2}}$ avec $\boxed{\omega_p^2 = \frac{\mu_0 c^2 n e^2}{m} = \frac{n e^2}{m \epsilon_0}}$

Propagation possible si $k^2 > 0$ pour avoir une solution réelle de k
 soit $\omega > \omega_p$

Propagation impossible si $\omega < \omega_p$ c'est-à-dire $\omega^2 < \frac{n e^2}{m \epsilon_0}$, soit pour $n > \frac{m \epsilon_0 \omega^2}{e^2}$

Soit $n_c = \frac{m \epsilon_0 \omega^2}{e^2}$ la propagation devient impossible dès que $n > n_c$

L'onde se réfléchit alors sur le plasma.

13) $n_e = n_{\text{max}} e^{x/L}$
 L'onde se réfléchit si $n_e > n_c$ c'est-à-dire si $n_{\text{max}} e^{x/L} > \frac{m \epsilon_0 \omega^2}{e^2}$
 c'est-à-dire si $x > L \ln \left(\frac{m \epsilon_0 \omega^2}{n_{\text{max}} e^2} \right)$

La valeur limite d'abaissement est donc

$$\boxed{x_c = L \ln \left(\frac{m \epsilon_0 \omega^2}{n_{\text{max}} e^2} \right)}$$

